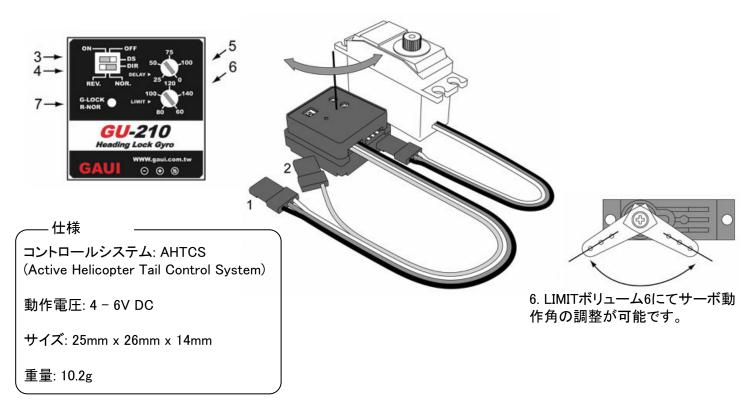
GU-210 ヘディングロックジャイロ 取扱説明書





使用方法:

- 1. 両面スポンジテープで、ジャイロをヘリに取り付けます。この時、ラベル面が上になるように取り付けてください。
- 2. ジャイロの上図にあるコネクター1を、受信機のラダーチャンネルに接続します。コネクター2を、ジャイロ感度調整チャンネルに接続します。(ジャイロ感度調整に関しては、送信機の説明書をご確認ください。)
- 3. ラダーサーボを、上図を参考にジャイロに接続します。コネクター差込口に切りかきがある方が、信号線側となります。 デジタルサーボを使用される場合は、スイッチ3をON側にしてください。スイッチは、超小型スイッチですので、強く操作す ると折れたりすることがありますのでご注意ください。
- 4. 送信機のレボリューションミキシングは0%か、OFFにしてください。送信機、受信機の順番で電源を入れると、ジャイロが初期状態を確認するので、電源投入後3秒以上へりを水平状態で動かさないようにしてください。また、この間、送信機のラダースティックもニュートラルのままにしておいてください。LED7が、グリーンに点灯したら、ヘディングロックモードです。赤の場合は、ノーマルモードとなります。
- ヘディングロックと、ノーマルモードの切り替えは、送信機の感度調整ボリュームの位置で切り替えができます。 ノーマルモードでのニュートラルは、送信機のトリムでなく、リンケージで調整してください。
- 5. ヘリのノーズを、右に回した時、テールが左に回転する方向ヘサーボが動作するのが、正常です、逆の場合、スイッチ4を逆側へ切り替えてください。
- 6. DELAYボリューム5にて、サーボの反応速度の調整が可能です。数字が増えるほど、サーボの動きが緩慢になります。 デジタルサーボや、高速のアナログサーボは、0の位置でお使いください。その他の小型サーボでは、50の位置を目安に 調整してください。これは、必要以上に反応良くサーボが動くことを規制することで、サーボのモーター寿命を延ばすことが できます。初心者のホバリング練習などでは、50程度で良いでしょう。
- 7. LIMITボリューム6にて、ラダーサーボの動作角調整ができます。ここで設定した動作角以上にサーボは動きません。送信機側のATVは、ラダーの回転フィーリングを合わせるのに使用していただけます。
- 8. ジャイロ感度は、70-80%で調整を開始してください。送信機によっては、感度調整の数値が、0-100となっています。この場合、50が、ヘディングロックとノーマルの感度0のポイントとなります。したがって、数値は、15と85(ヘディングロックと、ノーマル)にセットして調整を開始してください。

取扱説明書の著作権は株式会社エンルートに帰属します。許諾を得ることなく、取扱説明書の内容の全部または一部を複製することを禁じます。